

cond_safety_and^{4,23}

```
∀A:Type, P, Q:((A List)→Prop).
safety(A;x.P(x))
⇒ (∀tr1, tr2:A List. tr1 ≤ tr2 ⇒ P(tr2) ⇒ Q(tr2) ⇒ Q(tr1))
⇒ safety(A;x.P(x) & Q(x))
```